

GET it digital

## Modul 3: Elektrische Bauelemente



Stand: 2. September 2025



Weiternutzung als OER ausdrücklich erlaubt: Dieses Werk und dessen Inhalte sind lizenziert unter CC BY 4.0. Ausgenommen von der Lizenz sind die verwendeten Logos sowie alle anders gekennzeichneten Elemente. Nennung gemäß TULLU-Regel bitte wie folgt: „GET it digital Modul 3: Elektrische Bauelemente“ von M. Hillgärtner, S. Micun, F. Stergianos Lizenz: CC BY 4.0.

Der Lizenzvertrag ist hier abrufbar:

<https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.de>

Das Werk ist online verfügbar unter:

<https://getitdigital.uni-wuppertal.de/module/modul-3-elektrische-bauelemente>

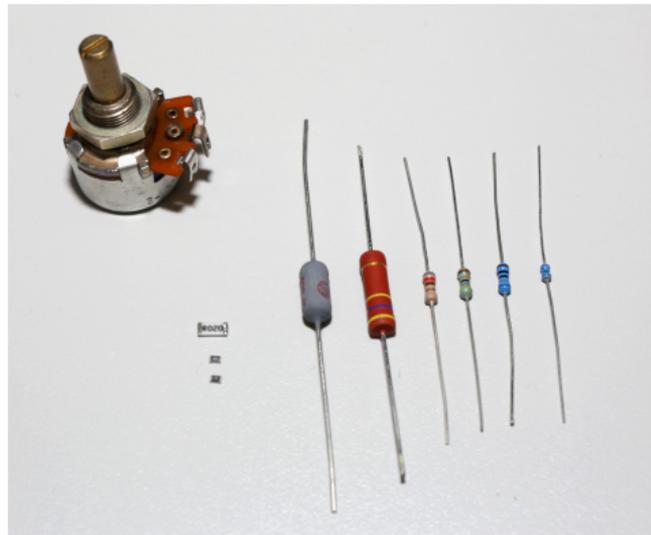


## Lernziele: Leitfähigkeit und Widerstand

Die Studierenden

- ▶ kennen das elektrische Bauelement Widerstand.
- ▶ können die unterschiedlichen Bauteilausführungen von Widerständen erklären.
- ▶ können anhand des spezifischen Widerstand  $\rho$  oder des spezifischen Leitwertes  $\kappa$  Berechnungen durchführen.
- ▶ können die Unterschiede in der Leitfähigkeit verschiedener Materialien basierend auf deren atomarer Struktur und Temperatur analysieren.

- ▶ Unterschiedliche Bauteilausführungen von Widerständen



Aus Modul 1 ist die Definition der Stromdichte  $J$  und des Stromes  $I$  bekannt. Durch Einsetzen der Formeln 2 und 3 in Formel 1 ergibt sich die Formel 4:

Aus Modul 1 ist die Definition der Stromdichte  $J$  und des Stromes  $I$  bekannt. Durch Einsetzen der Formeln 2 und 3 in Formel 1 ergibt sich die Formel 4:

$$J = \frac{\Delta I}{\Delta A} \quad (1)$$

Aus Modul 1 ist die Definition der Stromdichte  $J$  und des Stromes  $I$  bekannt. Durch Einsetzen der Formeln 2 und 3 in Formel 1 ergibt sich die Formel 4:

$$J = \frac{\Delta I}{\Delta A} \quad (1)$$

$$I = \frac{\Delta Q}{\Delta t} \quad (2)$$

Aus Modul 1 ist die Definition der Stromdichte  $J$  und des Stromes  $I$  bekannt. Durch Einsetzen der Formeln 2 und 3 in Formel 1 ergibt sich die Formel 4:

$$J = \frac{\Delta I}{\Delta A} \quad (1)$$

$$I = \frac{\Delta Q}{\Delta t} \quad (2)$$

$$\Delta V = \Delta A \cdot \Delta x \Leftrightarrow \Delta A = \frac{\Delta V}{\Delta x} \quad (3)$$

Aus Modul 1 ist die Definition der Stromdichte  $J$  und des Stromes  $I$  bekannt. Durch Einsetzen der Formeln 2 und 3 in Formel 1 ergibt sich die Formel 4:

$$J = \frac{\Delta I}{\Delta A} \quad (1)$$

$$I = \frac{\Delta Q}{\Delta t} \quad (2)$$

$$\Delta V = \Delta A \cdot \Delta x \Leftrightarrow \Delta A = \frac{\Delta V}{\Delta x} \quad (3)$$

$$J = \frac{\Delta Q \cdot \Delta x}{\Delta t \cdot \Delta V} \quad (4)$$

Durch Einsetzen der aus Modul 1 bekannten Driftgeschwindigkeit  $v_{el}$  und der Raumladungsdichte  $\rho$  in die Formel 4, ergibt sich die Formel 7 für die Stromdichte.

Durch Einsetzen der aus Modul 1 bekannten Driftgeschwindigkeit  $v_{el}$  und der Raumladungsdichte  $\rho$  in die Formel 4, ergibt sich die Formel 7 für die Stromdichte.

$$v_{el} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \quad (5)$$

Durch Einsetzen der aus Modul 1 bekannten Driftgeschwindigkeit  $v_{el}$  und der Raumladungsdichte  $\rho$  in die Formel 4, ergibt sich die Formel 7 für die Stromdichte.

$$v_{el} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \quad (5)$$

$$\rho = \frac{\Delta x}{\Delta V} \quad (6)$$

Durch Einsetzen der aus Modul 1 bekannten Driftgeschwindigkeit  $v_{el}$  und der Raumladungsdichte  $\rho$  in die Formel 4, ergibt sich die Formel 7 für die Stromdichte.

$$v_{el} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \quad (5)$$

$$\rho = \frac{\Delta x}{\Delta V} \quad (6)$$

$$\vec{J} = \rho \cdot \vec{v}_{el} \quad (7)$$

Durch Einsetzen der aus Modul 1 bekannten Driftgeschwindigkeit  $v_{el}$  und der Raumladungsdichte  $\rho$  in die Formel 4, ergibt sich die Formel 7 für die Stromdichte.

$$v_{el} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \quad (5)$$

$$\rho = \frac{\Delta x}{\Delta V} \quad (6)$$

$$\vec{J} = \rho \cdot \vec{v}_{el} \quad (7)$$

Da die Geschwindigkeit immer einen Betrag und eine Richtung hat, ist die Stromdichte ebenfalls ein Vektor.

# Die elektrische Leitfähigkeit

Die Driftgeschwindigkeit  $\vec{v}_{el}$  der freien Ladungsträger verhält sich proportional zum elektrischen Feld  $\vec{E}$ , jedoch in entgegengesetzter Richtung. Der Proportionalitätsfaktor wird auch als Elektronenbeweglichkeit  $\mu_e$  bezeichnet.

Die Driftgeschwindigkeit  $\vec{v}_{el}$  der freien Ladungsträger verhält sich proportional zum elektrischen Feld  $\vec{E}$ , jedoch in entgegengesetzter Richtung. Der Proportionalitätsfaktor wird auch als Elektronenbeweglichkeit  $\mu_e$  bezeichnet.

$$\vec{v}_{el} = -\mu_e \cdot \vec{E} \quad (8)$$

Die Driftgeschwindigkeit  $\vec{v}_{el}$  der freien Ladungsträger verhält sich proportional zum elektrischen Feld  $\vec{E}$ , jedoch in entgegengesetzter Richtung. Der Proportionalitätsfaktor wird auch als Elektronenbeweglichkeit  $\mu_e$  bezeichnet.

$$\vec{v}_{el} = -\mu_e \cdot \vec{E} \quad (8)$$

Die Raumladungsdichte  $\rho$  setzt sich aus der Elementarladung  $e^-$  und der Ladungsträgerdichte  $n_e$ , zusammen. Aufgrund der negativen Ladung von Elektronen, ergibt sich ein negatives Vorzeichen.

Die Driftgeschwindigkeit  $\vec{v}_{el}$  der freien Ladungsträger verhält sich proportional zum elektrischen Feld  $\vec{E}$ , jedoch in entgegengesetzter Richtung. Der Proportionalitätsfaktor wird auch als Elektronenbeweglichkeit  $\mu_e$  bezeichnet.

$$\vec{v}_{el} = -\mu_e \cdot \vec{E} \quad (8)$$

Die Raumladungsdichte  $\rho$  setzt sich aus der Elementarladung  $e^-$  und der Ladungsträgerdichte  $n_e$ , zusammen. Aufgrund der negativen Ladung von Elektronen, ergibt sich ein negatives Vorzeichen.

$$\rho = -n_e \cdot e^- \quad (9)$$

Die Driftgeschwindigkeit  $\vec{v}_{el}$  der freien Ladungsträger verhält sich proportional zum elektrischen Feld  $\vec{E}$ , jedoch in entgegengesetzter Richtung. Der Proportionalitätsfaktor wird auch als Elektronenbeweglichkeit  $\mu_e$  bezeichnet.

$$\vec{v}_{el} = -\mu_e \cdot \vec{E} \quad (8)$$

Die Raumladungsdichte  $\rho$  setzt sich aus der Elementarladung  $e^-$  und der Ladungsträgerdichte  $n_e$ , zusammen. Aufgrund der negativen Ladung von Elektronen, ergibt sich ein negatives Vorzeichen.

$$\rho = -n_e \cdot e^- \quad (9)$$

Das Einsetzen von  $\vec{v}_{el}$  und  $\rho$  in die Formel 7 ergibt den folgenden Ausdruck:

Die Driftgeschwindigkeit  $\vec{v}_{el}$  der freien Ladungsträger verhält sich proportional zum elektrischen Feld  $\vec{E}$ , jedoch in entgegengesetzter Richtung. Der Proportionalitätsfaktor wird auch als Elektronenbeweglichkeit  $\mu_e$  bezeichnet.

$$\vec{v}_{el} = -\mu_e \cdot \vec{E} \quad (8)$$

Die Raumladungsdichte  $\rho$  setzt sich aus der Elementarladung  $e^-$  und der Ladungsträgerdichte  $n_e$ , zusammen. Aufgrund der negativen Ladung von Elektronen, ergibt sich ein negatives Vorzeichen.

$$\rho = -n_e \cdot e^- \quad (9)$$

Das Einsetzen von  $\vec{v}_{el}$  und  $\rho$  in die Formel 7 ergibt den folgenden Ausdruck:

$$\vec{J} = (-n_e \cdot e^-) \cdot (-\mu_e \cdot \vec{E}) \quad (10)$$

Die Minuszeichen heben sich auf und es ergibt sich folgende Formel für die Stromdichte  $\vec{J}$ :

Die Minuszeichen heben sich auf und es ergibt sich folgende Formel für die Stromdichte  $\vec{J}$ :

$$\vec{J} = n_e \cdot \mu_e \cdot e^- \vec{E} \quad (11)$$

Die Minuszeichen heben sich auf und es ergibt sich folgende Formel für die Stromdichte  $\vec{J}$ :

$$\vec{J} = n_e \cdot \mu_e \cdot e^- \vec{E} \quad (11)$$

Die materialabhängigen Komponenten  $n_e$  und  $\mu_e$  sowie die Naturkonstante  $e^-$  ergeben multipliziert die spezifische Leitfähigkeit  $\kappa$ :

Die Minuszeichen heben sich auf und es ergibt sich folgende Formel für die Stromdichte  $\vec{J}$ :

$$\vec{J} = n_e \cdot \mu_e \cdot e^- \vec{E} \quad (11)$$

Die materialabhängigen Komponenten  $n_e$  und  $\mu_e$  sowie die Naturkonstante  $e^-$  ergeben multipliziert die spezifische Leitfähigkeit  $\kappa$ :

$$\kappa = n_e \cdot \mu_e \cdot e^- \quad (12)$$

Die Minuszeichen heben sich auf und es ergibt sich folgende Formel für die Stromdichte  $\vec{J}$ :

$$\vec{J} = n_e \cdot \mu_e \cdot e^- \vec{E} \quad (11)$$

Die materialabhängigen Komponenten  $n_e$  und  $\mu_e$  sowie die Naturkonstante  $e^-$  ergeben multipliziert die spezifische Leitfähigkeit  $\kappa$ :

$$\kappa = n_e \cdot \mu_e \cdot e^- \quad (12)$$

Zusammengefasst ergibt diese Darstellung die Beschreibung des ohmschen Gesetzes:

$$\vec{J} = \kappa \cdot \vec{E} \leftrightarrow \vec{E} = \frac{\vec{J}}{\kappa} \quad (13)$$

$$U_{12} = \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{s} \quad (14)$$

$$U_{12} = \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{s} \quad (14)$$

Da das elektrische Feld parallel zur Leitungslänge verläuft, ergibt sich das Skalarprodukt:

$$U_{12} = \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{s} \quad (14)$$

Da das elektrische Feld parallel zur Leitungslänge verläuft, ergibt sich das Skalarprodukt:

$$U_{12} = \int_{x=0}^{x=l} \vec{E} d\vec{x} \quad (15)$$

$$U_{12} = \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{s} \quad (14)$$

Da das elektrische Feld parallel zur Leitungslänge verläuft, ergibt sich das Skalarprodukt:

$$U_{12} = \int_{x=0}^{x=l} \vec{E} d\vec{x} \quad (15)$$

Durch Einsetzen der umgestellten Formel 13 nach  $\vec{E}$ , folgt:

$$U_{12} = \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{s} \quad (14)$$

Da das elektrische Feld parallel zur Leitungslänge verläuft, ergibt sich das Skalarprodukt:

$$U_{12} = \int_{x=0}^{x=l} \vec{E} d\vec{x} \quad (15)$$

Durch Einsetzen der umgestellten Formel 13 nach  $\vec{E}$ , folgt:

$$U_{12} = \int_0^l \frac{J}{\kappa} dx \quad (16)$$

Da es sich um ein homogenes Material handelt ist das  $\kappa$  konstant.

Da es sich um ein homogenes Material handelt ist das  $\kappa$  konstant.

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \int_0^l J dx \quad (17)$$

Da es sich um ein homogenes Material handelt ist das  $\kappa$  konstant.

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \int_0^l J dx \quad (17)$$

Die folgende Formel für die Stromdichte  $J$  ist aus Modul 1 bekannt:

Da es sich um ein homogenes Material handelt ist das  $\kappa$  konstant.

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \int_0^l J dx \quad (17)$$

Die folgende Formel für die Stromdichte  $J$  ist aus Modul 1 bekannt:

$$J = \frac{I}{A} \quad (18)$$

Da es sich um ein homogenes Material handelt ist das  $\kappa$  konstant.

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \int_0^l J dx \quad (17)$$

Die folgende Formel für die Stromdichte  $J$  ist aus Modul 1 bekannt:

$$J = \frac{I}{A} \quad (18)$$

Durch Einsetzen der Formel ergibt sich folgender Ausdruck:

Da es sich um ein homogenes Material handelt ist das  $\kappa$  konstant.

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \int_0^l J dx \quad (17)$$

Die folgende Formel für die Stromdichte  $J$  ist aus Modul 1 bekannt:

$$J = \frac{I}{A} \quad (18)$$

Durch Einsetzen der Formel ergibt sich folgender Ausdruck:

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \int_0^l \frac{I}{A} dx \quad (19)$$

Da die Querschnittsfläche  $A$  ebenfalls konstant ist, kann das Integral aufgelöst werden:

Da die Querschnittsfläche  $A$  ebenfalls konstant ist, kann das Integral aufgelöst werden:

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \frac{I}{A} \cdot l \quad (20)$$

Da die Querschnittsfläche  $A$  ebenfalls konstant ist, kann das Integral aufgelöst werden:

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \frac{I}{A} \cdot l \quad (20)$$

Durch Umstellung ergibt sich:

Da die Querschnittsfläche  $A$  ebenfalls konstant ist, kann das Integral aufgelöst werden:

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \frac{I}{A} \cdot l \quad (20)$$

Durch Umstellung ergibt sich:

$$U_{12} = \frac{l}{A \cdot \kappa} \cdot I \quad (21)$$

Da die Querschnittsfläche  $A$  ebenfalls konstant ist, kann das Integral aufgelöst werden:

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \frac{I}{A} \cdot l \quad (20)$$

Durch Umstellung ergibt sich:

$$U_{12} = \frac{l}{A \cdot \kappa} \cdot I \quad (21)$$

Da  $\frac{l}{A \cdot \kappa}$  der elektrische Widerstand ist, ergibt sich folgende Vereinfachung:

Da die Querschnittsfläche  $A$  ebenfalls konstant ist, kann das Integral aufgelöst werden:

$$U_{12} = \frac{1}{\kappa} \cdot \frac{I}{A} \cdot l \quad (20)$$

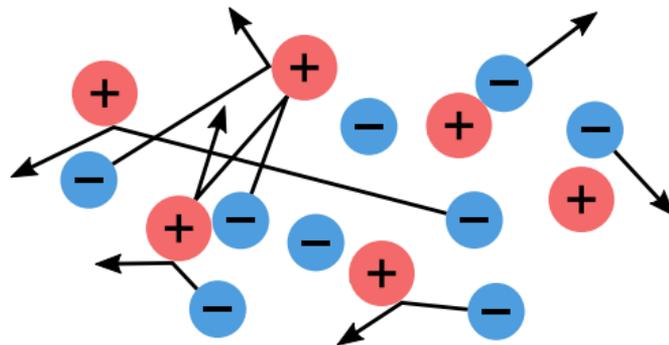
Durch Umstellung ergibt sich:

$$U_{12} = \frac{l}{A \cdot \kappa} \cdot I \quad (21)$$

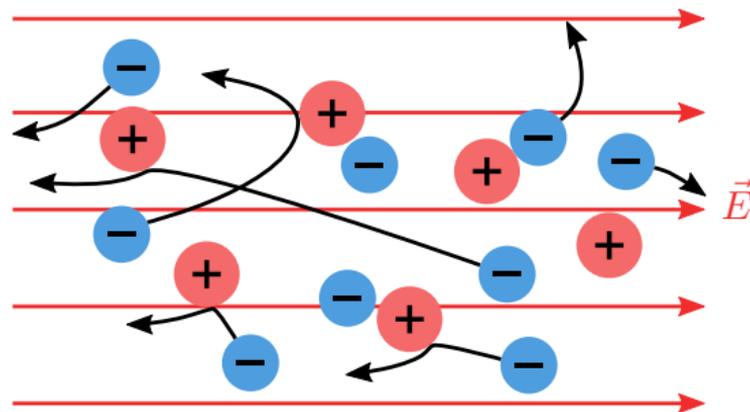
Da  $\frac{l}{A \cdot \kappa}$  der elektrische Widerstand ist, ergibt sich folgende Vereinfachung:

$$U = R \cdot I \quad (22)$$

- ▶ Ungerichte Bewegung freier Elektronen (blau) zwischen positiv geladenen Atomrümpfen (rot)



- ▶ Gerichtete Bewegung von Elektronen entgegen der Richtung des elektrischen Feldes  $\vec{E}$



$$[\kappa] = 1 \frac{\text{Siemens}}{\text{meter}} = 1 \frac{\text{S}}{\text{m}} = 1 \frac{1}{\Omega \cdot \text{m}}$$

$$\kappa = \frac{1}{\rho_{\text{R}}}$$

$$\rho_{\text{R}} = \rho_{20^{\circ}\text{C}} \cdot (1 + \alpha(\vartheta - 20^{\circ}\text{C}))$$

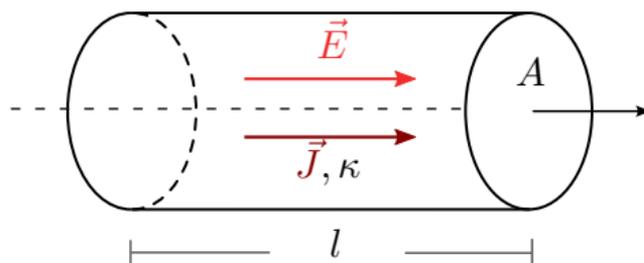
# Spezifische Leitfähigkeiten und Temperaturkoeffizienten

<b>Material</b>	<b>Spezifische Leitfähigkeit <math>[\kappa] = \text{S/m}</math></b>	<b>Temperaturkoeffizient <math>[\alpha] = 1/\text{K}</math></b>
Silber	$6.1 \cdot 10^7$	0.0038
Kupfer	$5.8 \cdot 10^7$	0.0038
Gold	$4.5 \cdot 10^7$	0.0034
Aluminium	$3.7 \cdot 10^7$	0.004
Eisen	$1.0 \cdot 10^7$	0.0065
Graphit	$3 \cdot 10^6$	-0.0002
Silizium (dotiert)	$1 - 10^6$	-0.075
Leitungswasser	$5.0 \cdot 10^{-3}$	-
Luft	$4.0 \cdot 10^{-15}$	-

$$[G] = 1 \text{ Siemens} = 1 \text{ S} = 1 \frac{1}{\Omega}$$

$$G = \frac{1}{R}$$

- ▶ Länge  $l$
- ▶ Querschnittsfläche  $A$
- ▶ Spezifische Leitfähigkeit  $\kappa$



- ▶ Allgemeine Formel für den Widerstand in Bezug auf die Materialeigenschaften

$$[R] = 1 \text{ Ohm} = 1 \Omega$$

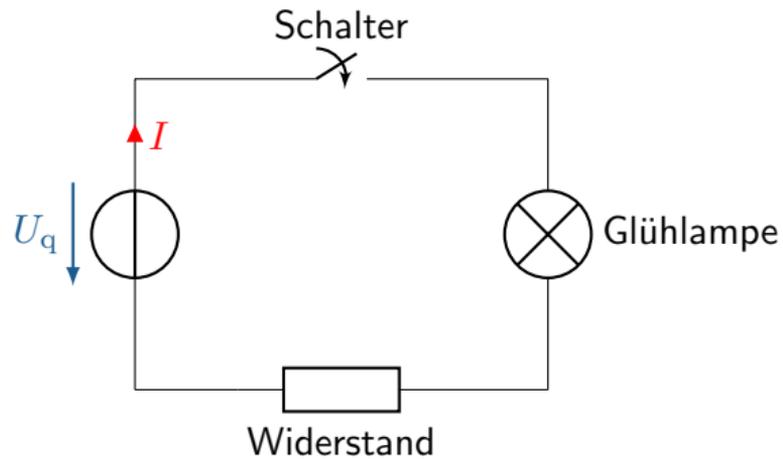
$$R = \rho_R \cdot \frac{l}{A}$$

$\rho_R$  : spezifischer Widerstand des Materials ( $\Omega\text{m}$ )

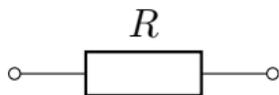
$l$  : Länge des Materials (m)

$A$  : Querschnittsfläche des Materials ( $\text{m}^2$ )

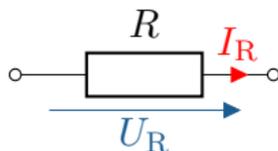
# Einführung in die Darstellung von Schaltkreisen



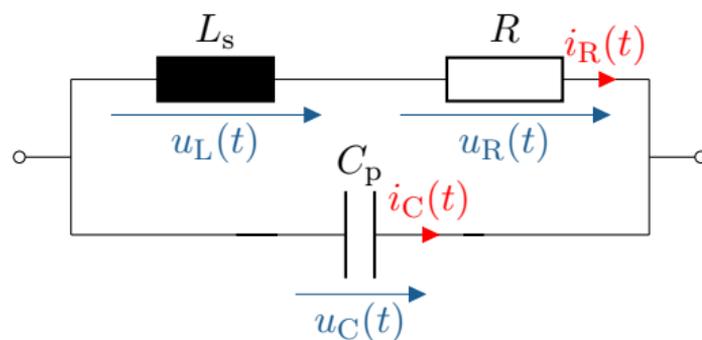
- ▶ Europäisches (links) und amerikanisches (rechts) Schaltelement für Widerstand



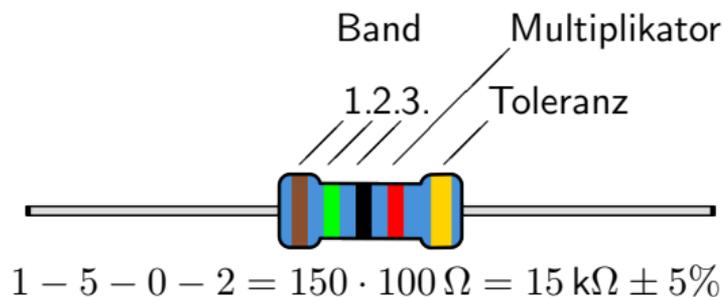
- ▶ Der idealer Widerstand als Schaltsymbol



- Ersatzschaltbild eines realen Widerstands mit  $C_p$  und  $L_s$



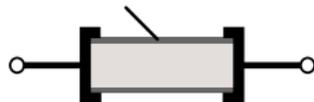
## ► Widerstandsfarbcodierung



Farbe	1. 2. 3. Band	Multiplikator	Toleranz
Schwarz	0	1 Ω	-
Braun	1	10 Ω	± 1 %
Rot	2	100 Ω	± 2 %
Orange	3	1 kΩ	-
Gelb	4	10 kΩ	-
Grün	5	100 kΩ	± 0.5 %
Blau	6	1 MΩ	± 0.25 %
Violett	7	10 MΩ	± 0.1 %
Grau	8	-	± 0.05 %
Weiß	9	-	-
Gold	-	0.1 Ω	± 5 %
Silber	-	0.01 Ω	± 10 %

- Verschiedene Ausführungen von bedrahteten/THT Widerständen

Widerstandsschicht



Induktivitätsarme Wicklung



Gewendelte Ausführung



Bifiliare Wicklung



(a) Schichtwiderstände

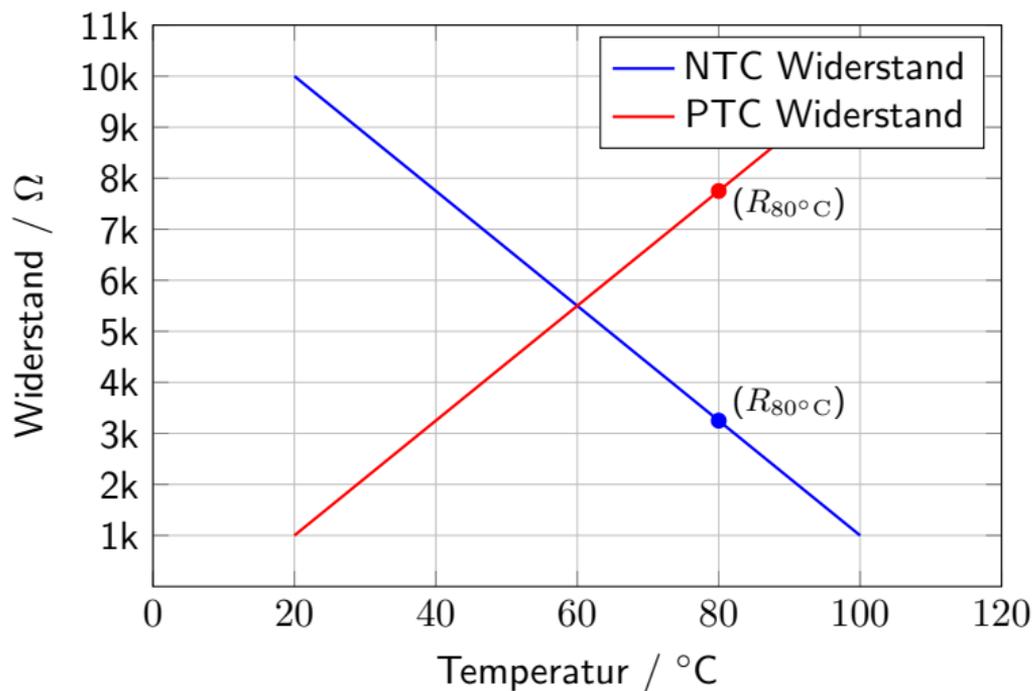
(b) Drahtwiderstände



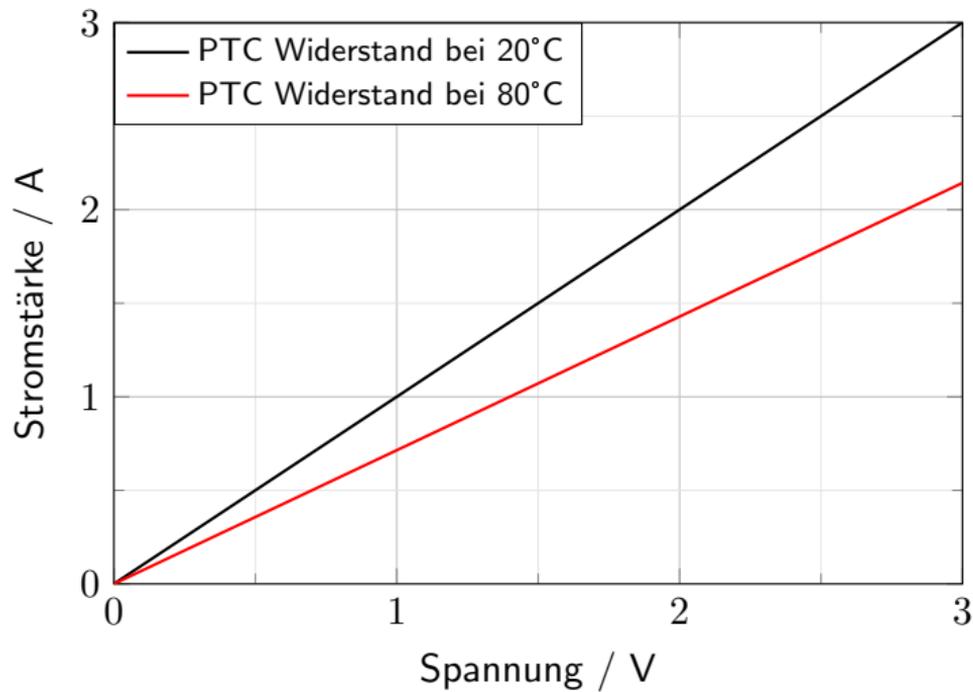
## Merke:

Der Widerstandswert eines Materials ist abhängig von dessen geometrischen und spezifischen Eigenschaften.

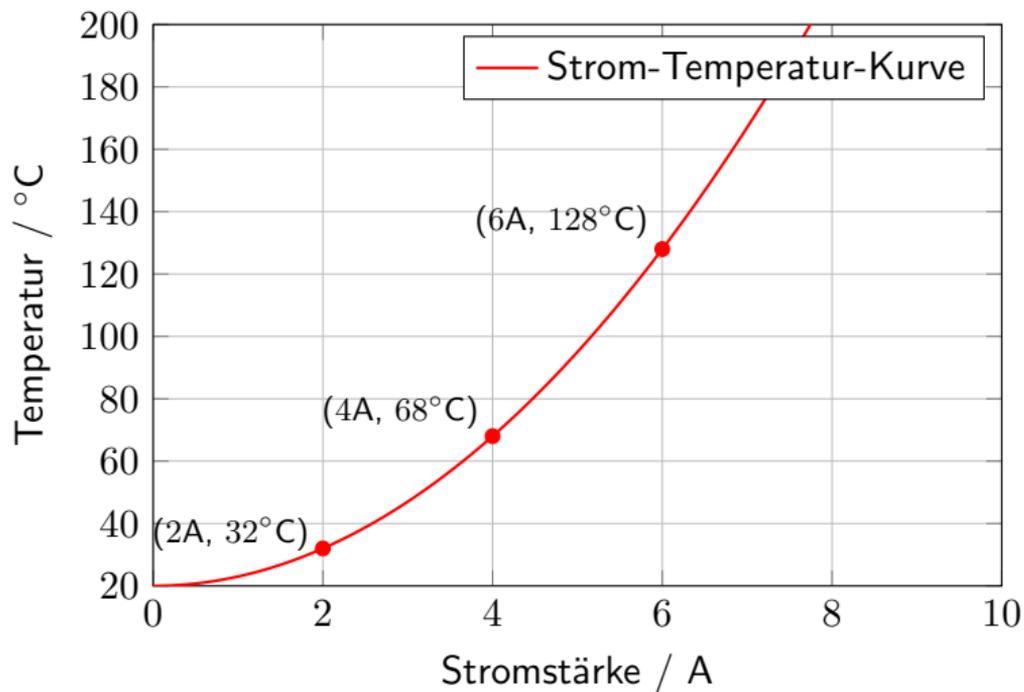
# Temperaturabhängige Widerstände



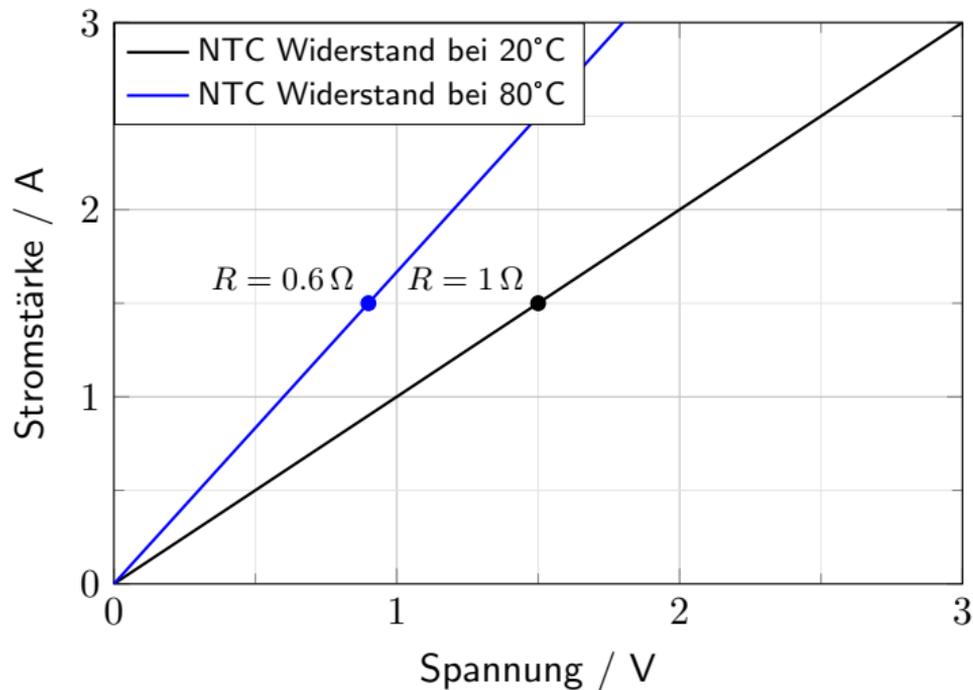
# Temperaturabhängige Widerstände



# Temperaturabhängige Widerstände



# Temperaturabhängige Widerstände



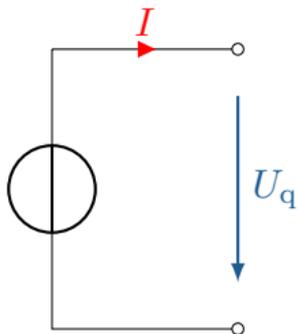


## Lernziele: Spannungs- und Stromquelle

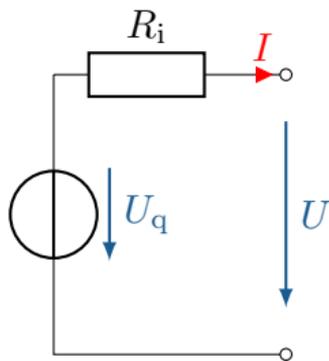
Die Studierenden können

- ▶ zwischen Spannungs- und Stromquellen unterscheiden und kennen deren Schaltsymbole.
- ▶ reale Spannungs- und Stromquellen modellieren.
- ▶ Beispiele für verschiedene Quellen benennen.

- ▶ Ideale Spannungsquelle, liefert stets eine konstante Spannung  $U_q$ , unabhängig von der Last oder dem Strom



- ▶ Reelle Spannungsquelle. Die Spannung  $U_q$  wird durch den Innenwiderstand  $R_i$  beeinflusst und ist an den Ausgangsklemmen dadurch geringer

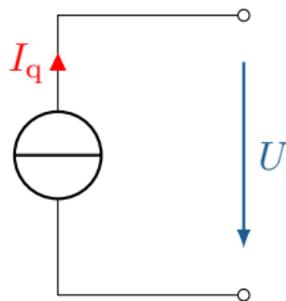




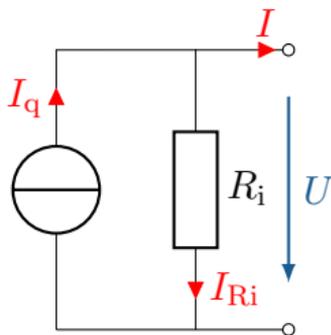
## Merke:

- ▶ Eine Spannungsquelle darf nie kurzgeschlossen werden!
- ▶ Bei Spannungsquellen stellt sich immer der Strom ein.

► Ideale Stromquelle



- ▶ Reelle Stromquelle mit Innenwiderstand. Der Strom  $I_q$  wird durch den Innenwiderstand  $R_i$  beeinflusst und ist an den Ausgangsklemmen geringer



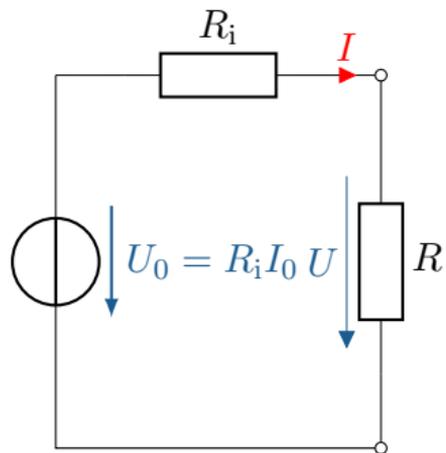
$$I = I_q - I_{Ri} = I_q - \frac{U}{R_i}$$



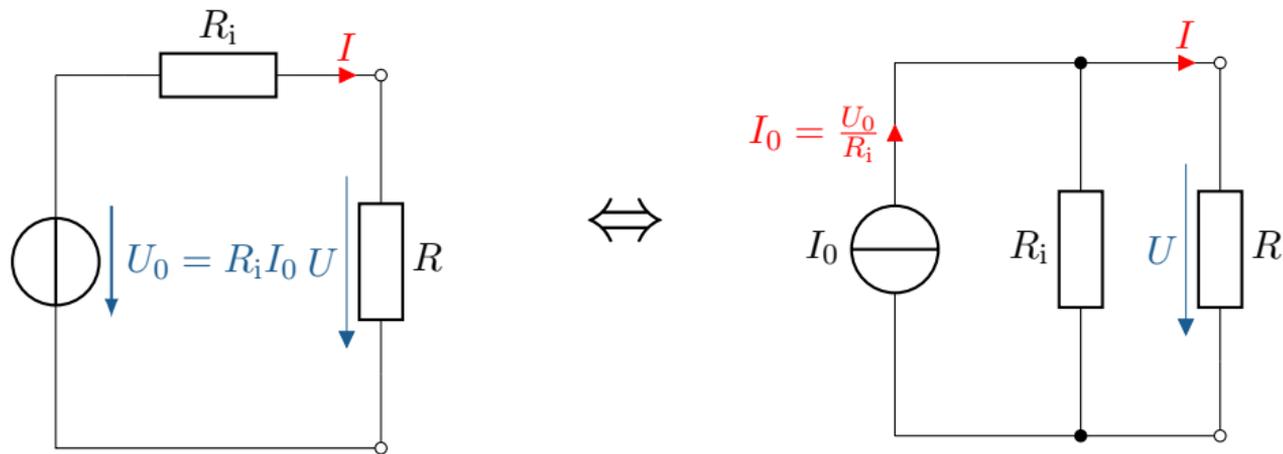
## Merke:

- ▶ Eine Stromquelle darf nie im Leerlauf betrieben werden!
- ▶ Bei Stromquellen stellt sich immer die Spannung ein.

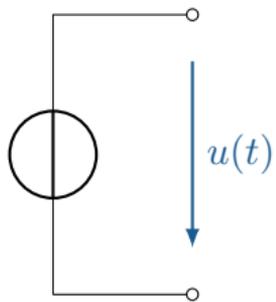
# Umwandlung einer Spannungsquelle in eine Stromquelle



# Umwandlung einer Spannungsquelle in eine Stromquelle

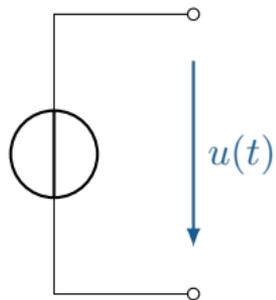


# Verschiedenen Spannungs- und Stromquellen

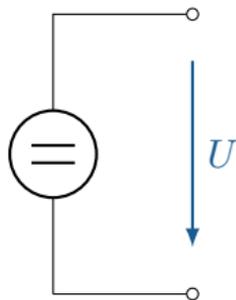


Allgemeine  
Spannungsquelle

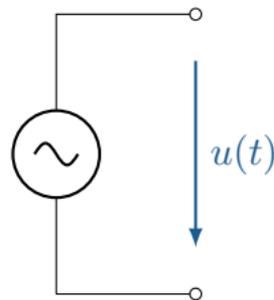
# Verschiedenen Spannungs- und Stromquellen



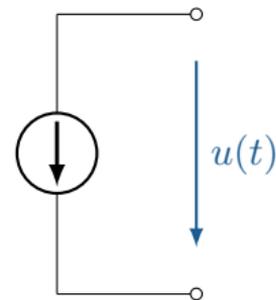
Allgemeine  
Spannungsquelle



Gleichspan-  
nungsquelle

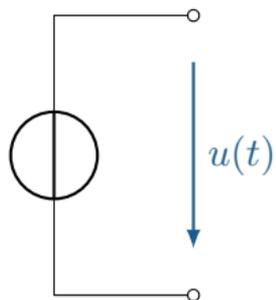


Wechselspan-  
nungsquelle

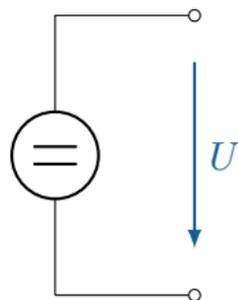


Zeitlich beliebig  
veränderliche  
Spannungsquelle

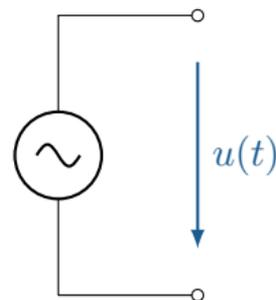
# Verschiedenen Spannungs- und Stromquellen



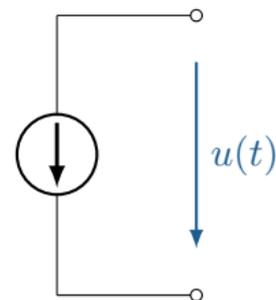
Allgemeine  
Spannungsquelle



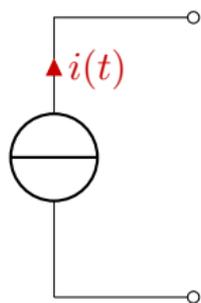
Gleichspan-  
nungsquelle



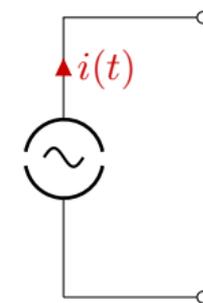
Wechselspan-  
nungsquelle



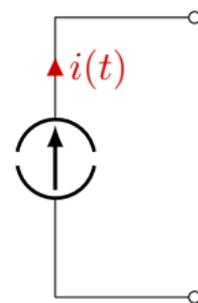
Zeitlich beliebig  
veränderliche  
Spannungsquelle



Allgemeine



Wechselstrom-



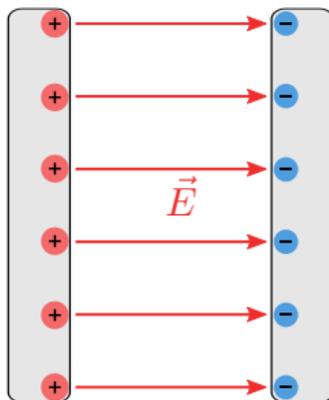
Zeitlich beliebig

## Lernziele: Kapazität und Kondensator

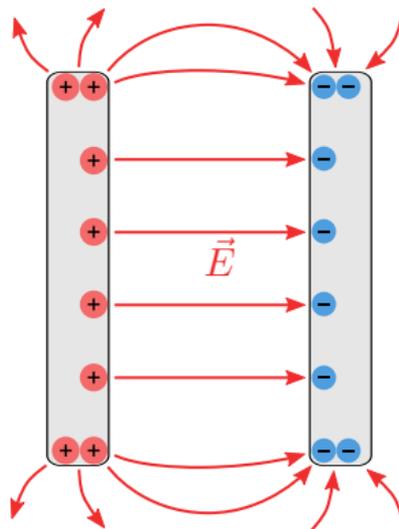
Die Studierenden

- ▶ können zwischen Kapazität und Kondensator differenzieren.
- ▶ kennen die wichtigsten Parameter rund um den Kondensator und die Kapazität.
- ▶ können die Kapazität eines Kondensators berechnen.

## ► Der ideale Plattenkondensator



## ► Der reale Plattenkondensator



$$[C] = 1 \text{ Farad} = 1 \text{ F} = 1 \frac{\text{C}}{\text{V}} = 1 \frac{\text{As}}{\text{V}}$$

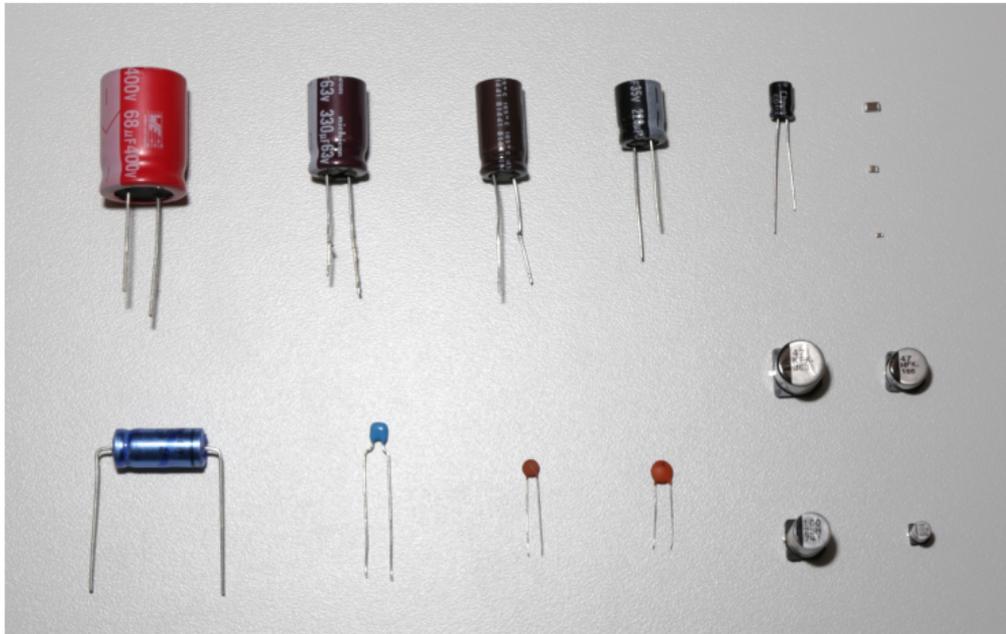
$$C = \frac{Q}{U}$$

$$[C] = 1 \text{ Farad} = 1 \text{ F} = 1 \frac{\text{C}}{\text{V}} = 1 \frac{\text{As}}{\text{V}}$$

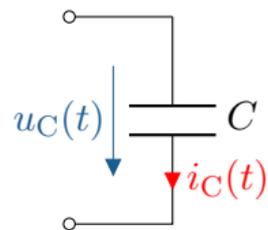
$$C = \frac{Q}{U}$$

$$Q = C \cdot U \quad \Rightarrow \quad C = \frac{Q}{U} = \frac{\varepsilon \cdot \iint \vec{E} \cdot d\vec{A}}{\int \vec{E} d\vec{s}}$$

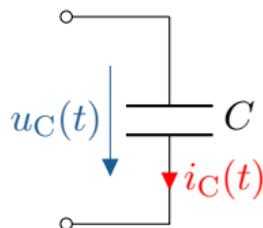
- ▶ Verschiedene Arten und Bauformen von Kondensatoren



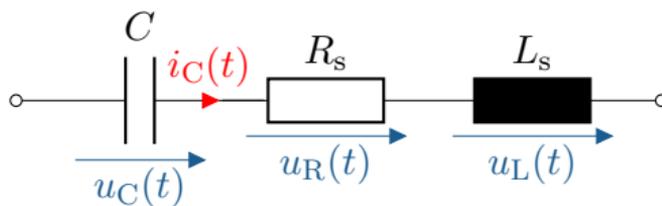
## ► Idealer Kondensator



## ► Idealer Kondensator

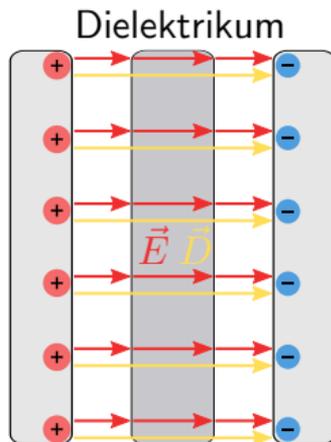


## ► Ersatzschaltbild eines realen Kondensators





Der Kondensator ist der verzweifelte Versuch eine Kapazität nachzubilden.



► Relative Dielektrizitätszahl verschiedener Materialien

<b>Material</b>	$\epsilon_r$
Vakuum	1
Luft (bei STP)	1.0006
Kunststoff (PE)	2.25-2.3
Glas	3-10
Keramik	5-300
Silizium	11.7
Tantaloxid	25-30
Wasser	81

$$[\epsilon] = 1 \frac{\text{Farad}}{\text{m}} = 1 \frac{\text{F}}{\text{m}} = 1 \frac{\text{As}}{\text{Vm}}$$

$$\epsilon = \epsilon_0 \cdot \epsilon_r$$

$\epsilon$  : Dielektrizitätskonstante

$\epsilon_0$  : Elektrische Feldkonstante ( $8.85421878 \cdot 10^{-12}$ )

$\epsilon_r$  : Relative Dielektrizitätszahl

$$[C] = 1 \text{ F}$$

$$C = \frac{\epsilon \cdot A}{d}$$

$A$  : Querschnittsfläche des Materials ( $\text{m}^2$ )

$d$  : Abstand der Elektroden (m)

$$\vec{D} = \epsilon \cdot \vec{E} + P$$

$$\vec{D} = \epsilon \cdot \vec{E} + P$$

- ▶ Im statischen Fall kann die Polarisation  $P$  oft vernachlässigt werden

$$\vec{D} = \epsilon \cdot \vec{E} + P$$

- ▶ Im statischen Fall kann die Polarisation  $P$  oft vernachlässigt werden

$$[D] = 1 \frac{\text{Coulomb}}{\text{m}^2} = 1 \frac{\text{C}}{\text{m}^2} = 1 \frac{\text{As}}{\text{m}^2}$$

$$\vec{D} = \epsilon \cdot \vec{E}$$



$$Q = C \cdot U$$



$$Q = C \cdot U$$



$$\frac{dQ}{dt} = C \cdot \frac{dU}{dt}$$



$$Q = C \cdot U$$



$$\frac{dQ}{dt} = C \cdot \frac{dU}{dt}$$



$$\frac{dQ}{dt} = i(t)$$



$$Q = C \cdot U$$



$$\frac{dQ}{dt} = C \cdot \frac{dU}{dt}$$



$$\frac{dQ}{dt} = i(t)$$



$$i_c(t) = C \cdot \frac{du_c(t)}{dt}$$



$$Q = C \cdot U$$



$$\frac{dQ}{dt} = C \cdot \frac{dU}{dt}$$



$$\frac{dQ}{dt} = i(t)$$



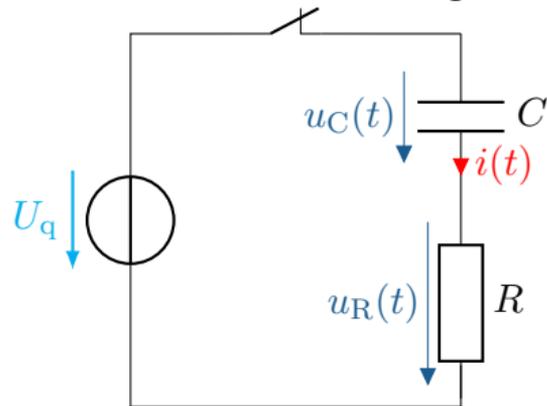
$$i_c(t) = C \cdot \frac{du_c(t)}{dt}$$



$$u_c(t) = \frac{1}{C} \cdot \int i_c(t) dt$$

- $I_{\max} = \frac{U_q}{R}$

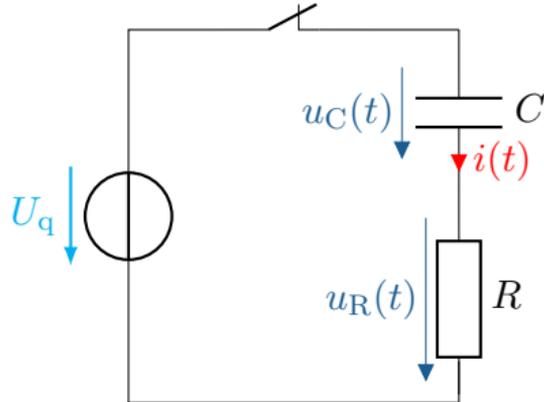
Schalter wird bei  $t_0 = 5\tau$  geöffnet



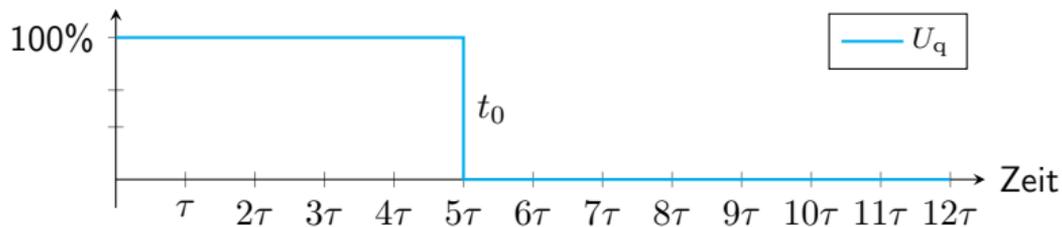
# Schaltverhalten eines Kondensators: Aufladen

- $I_{\max} = \frac{U_q}{R}$

Schalter wird bei  $t_0 = 5\tau$  geöffnet



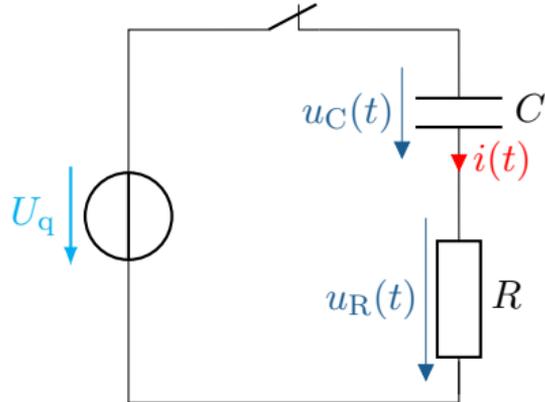
$U_q / u_C(t) / i(t)$



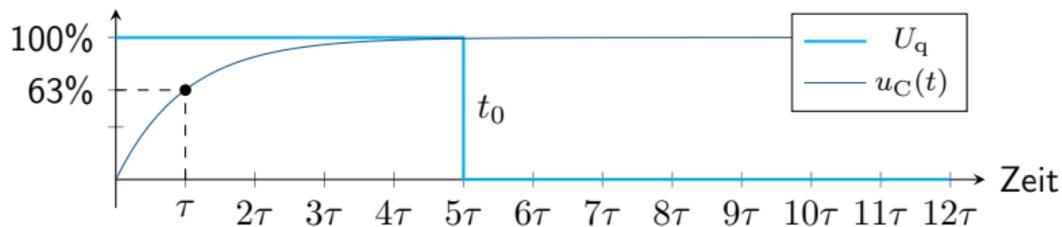
# Schaltverhalten eines Kondensators: Aufladen

- $I_{\max} = \frac{U_q}{R}$

Schalter wird bei  $t_0 = 5\tau$  geöffnet



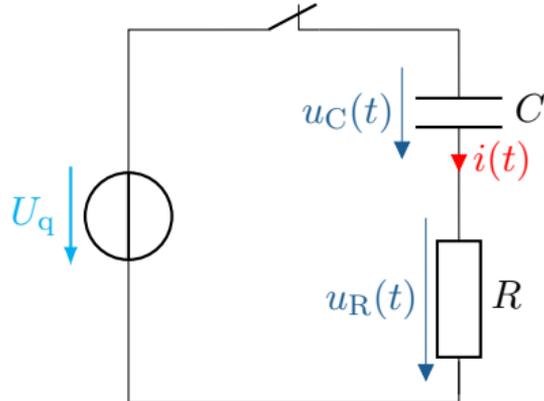
$U_q / u_C(t) / i(t)$



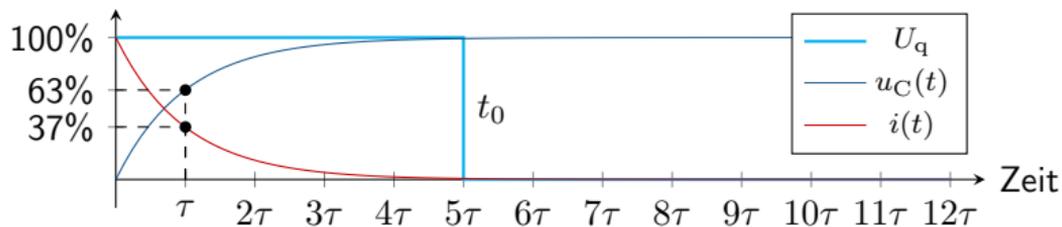
# Schaltverhalten eines Kondensators: Aufladen

- $I_{\max} = \frac{U_q}{R}$

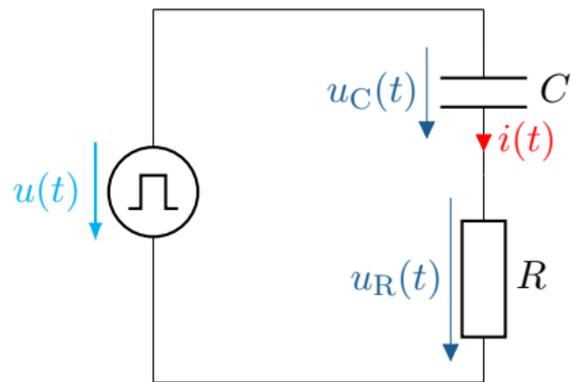
Schalter wird bei  $t_0 = 5\tau$  geöffnet



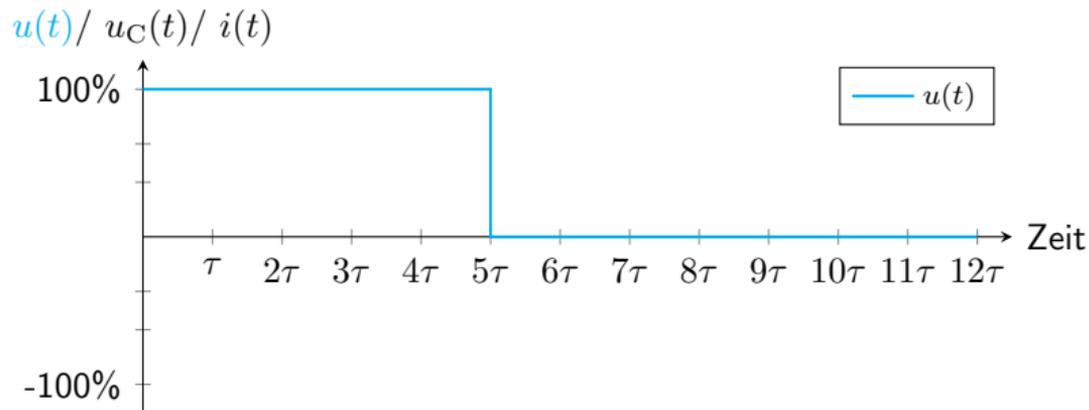
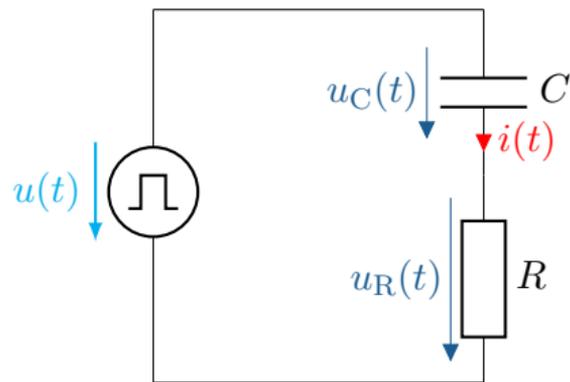
$U_q / u_C(t) / i(t)$



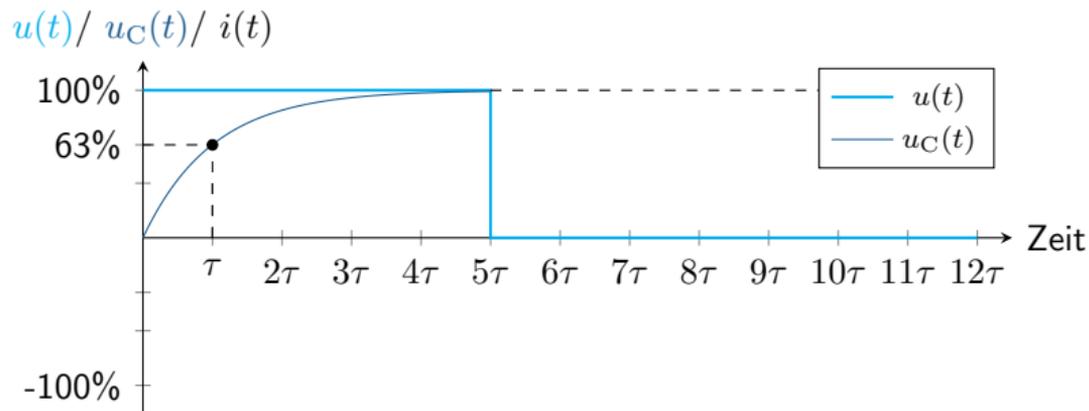
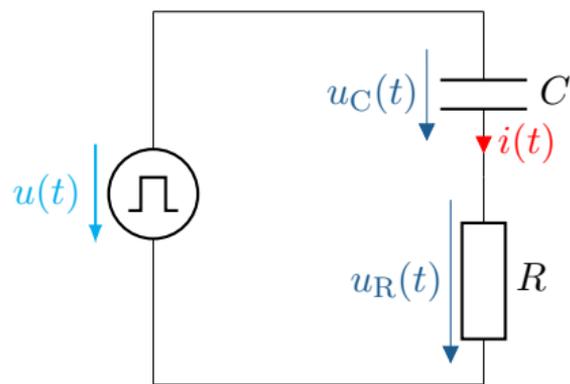
# Schaltverhalten eines Kondensators: Entladen



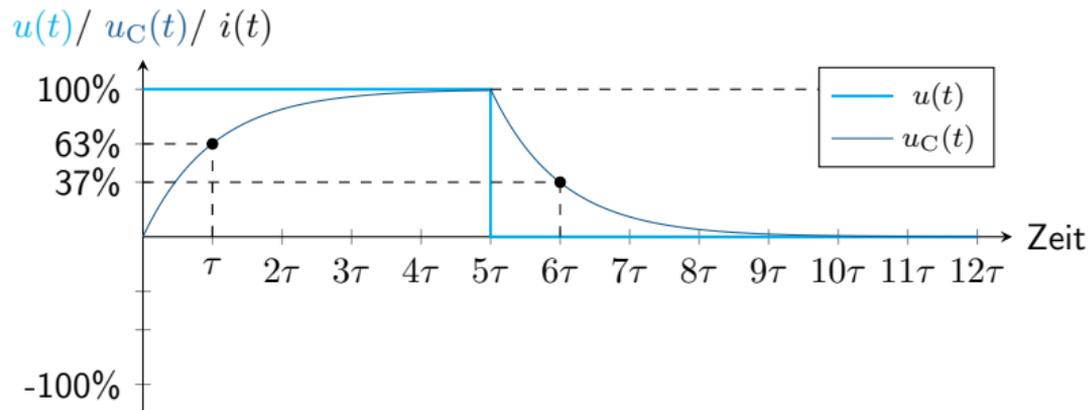
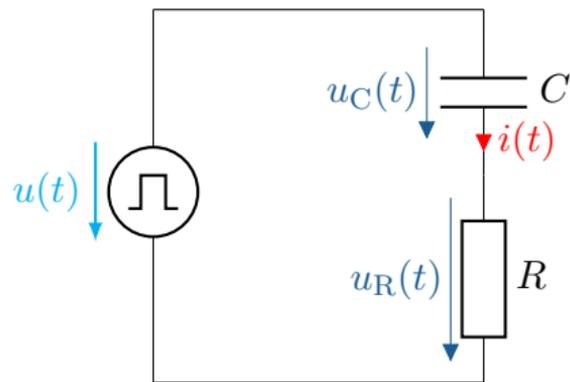
# Schaltverhalten eines Kondensators: Entladen



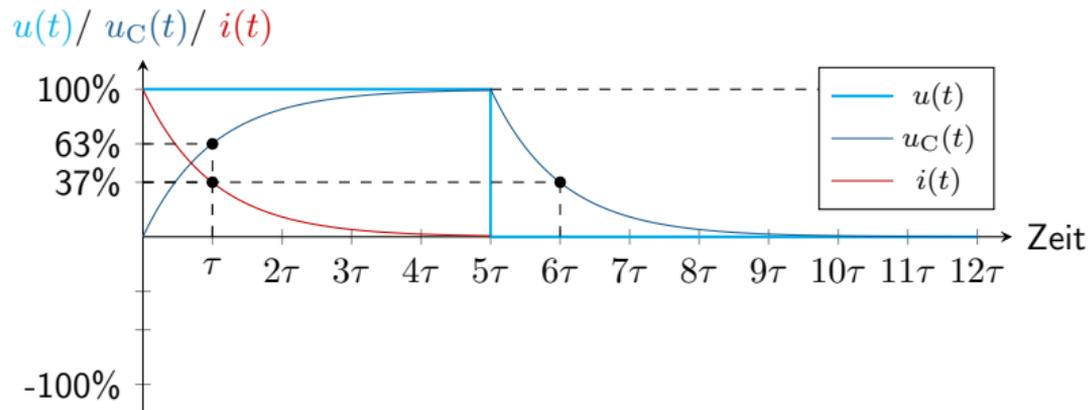
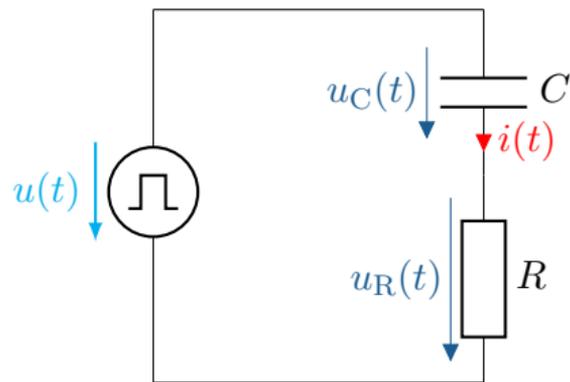
# Schaltverhalten eines Kondensators: Entladen



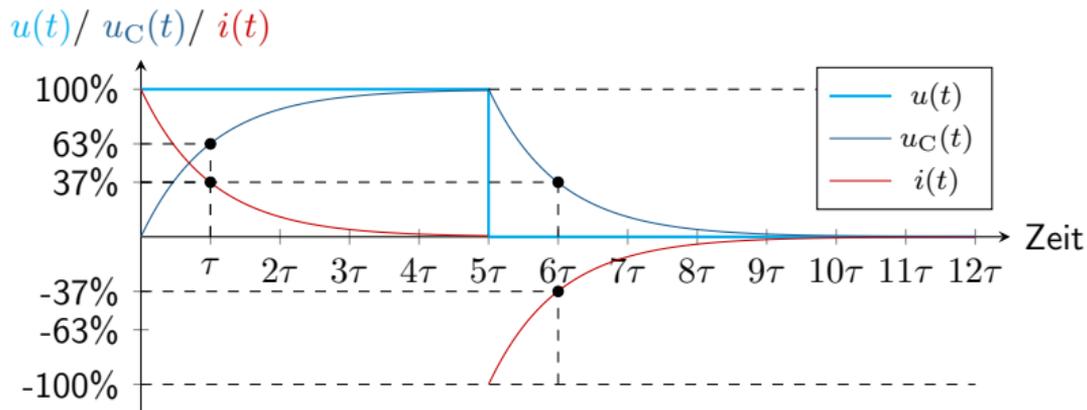
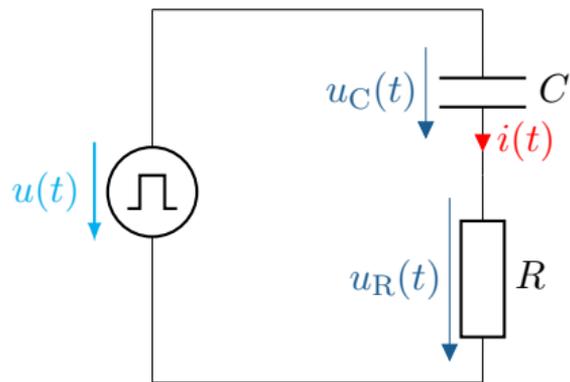
# Schaltverhalten eines Kondensators: Entladen



# Schaltverhalten eines Kondensators: Entladen



# Schaltverhalten eines Kondensators: Entladen



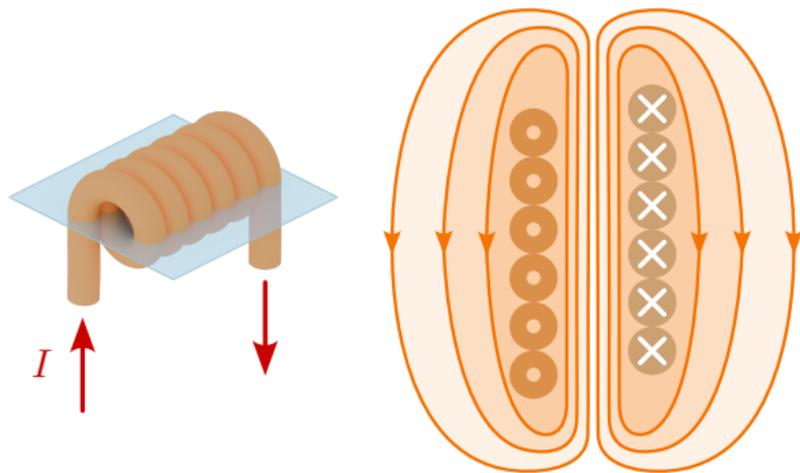
- ▶ Ladung auf Platten  $Q = \sigma \cdot A = \varepsilon \cdot E \cdot A$
- ▶ Kapazität mit  $C = \frac{\varepsilon \cdot A}{d}$  berechnen
- ▶ Gespeicherte Energie  $W = \frac{1}{2} \cdot C \cdot V^2$
- ▶ Kapazität zweier Kondensatoren mit verschiedenen  $\varepsilon_r$  über  $\vec{D}$  berechnen

## Lernziele: Induktivität und Spule

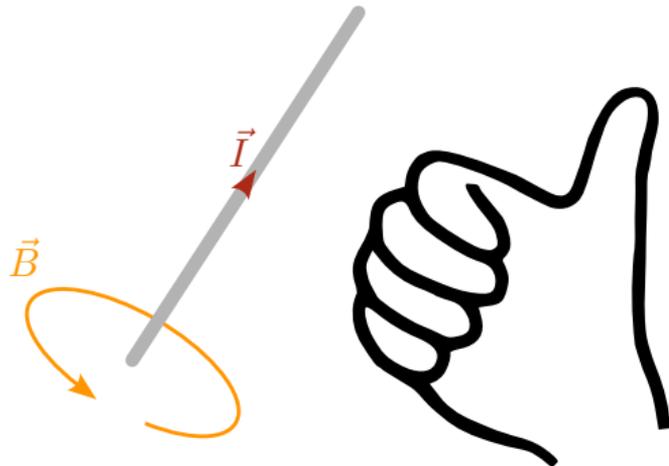
Die Studierenden

- ▶ können zwischen Induktivität und Spule differenzieren.
- ▶ kennen die wichtigsten Parameter rund um die Induktivität und die Spule.
- ▶ können die Induktivität einer Spule berechnen.

# Magnetisches Feld einer Zylinderluftspule



# Die Rechte-Hand-Regel



$$U_i \sim \frac{d\phi}{dt}$$

$$U_i = -N \cdot \frac{d\phi}{dt}$$

$$U_i \sim \frac{dI}{dt}$$

$$U_i = -L \cdot \frac{dI}{dt}$$

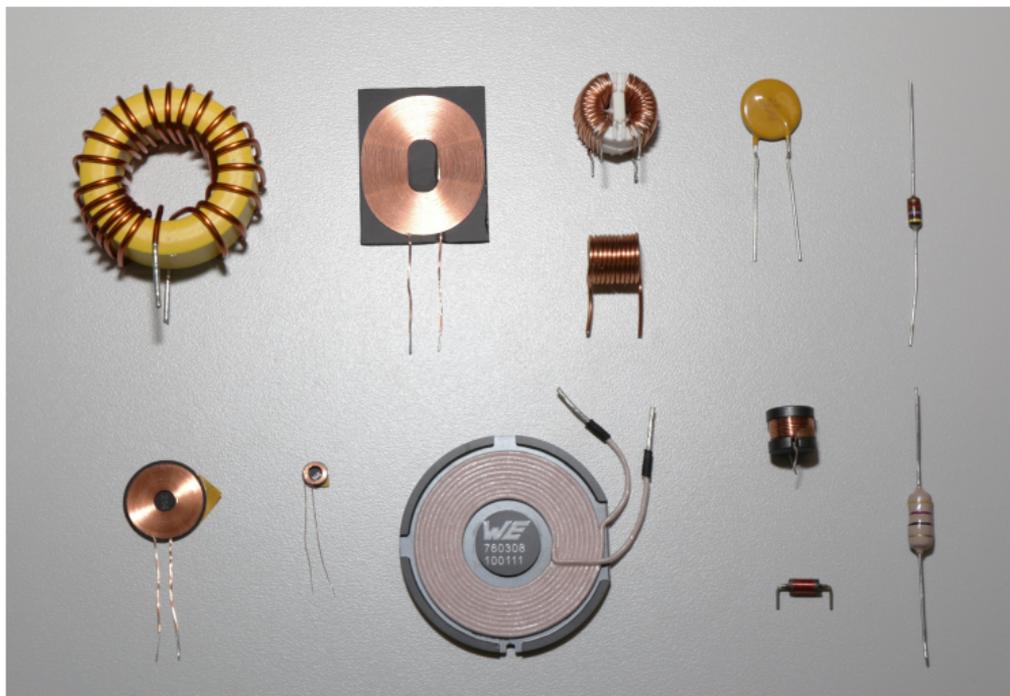
- Spannung über der Induktivität

$$u_L(t) = L \cdot \frac{di_L(t)}{dt}$$

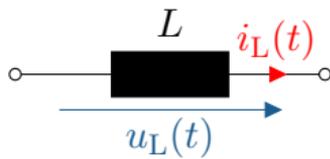
- Strom durch die Induktivität

$$i_L(t) = \frac{1}{L} \cdot \int u_L(t) dt$$

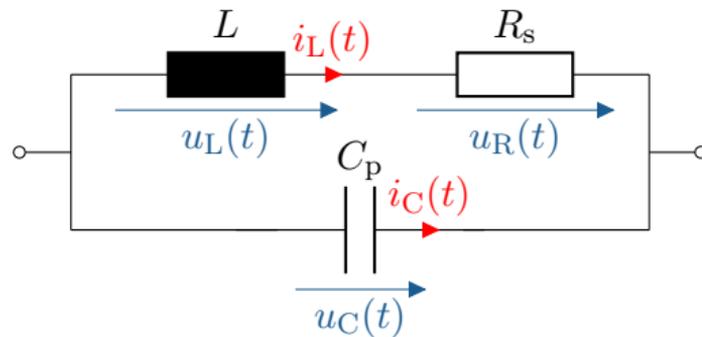
# Die Spule als Bauelement



# Die Induktivität als Schaltungselement

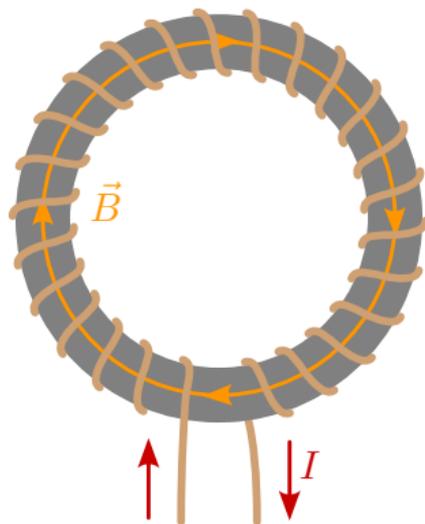


# Die Spule als Schaltugselement



## Merke:

Die Spule ist der verzweifelte Versuch, eine Induktivität nachzubilden.



<b>Material</b>	<b><math>\mu_r</math></b>
Supraleiter 1. Art	0
Vakuum	1
Luft (bei STP)	1.00000037
Kupfer	0.999994
Gold	0.999964
Aluminium	1.000022
Eisen	300 – 10000
Ferrit	4 – 15000

$$\mu = \mu_r \cdot \mu_0 \quad , \quad [\text{H/m}]$$

$\mu$  : Permeabilitätskonstante [H/m]

$\mu_0$  : Magnetische Feldkonstante ( $\approx 4\pi \times 10^{-7}$  [H/m])

$\mu_r$  : Relative Permeabilität des Materials (Einheitenfrei)

$$B = \frac{\mu \cdot I \cdot N}{l}$$

$$[B] = \frac{\text{H/m} \cdot \text{A} \cdot 1}{\text{m}} = \frac{\text{H} \cdot \text{A}}{\text{m}^2} = \frac{(\text{V} \cdot \text{s} / \cancel{\text{A}}) \cdot \cancel{\text{A}}}{\text{m}^2} = \frac{\text{V} \cdot \text{s}}{\text{m}^2} = \text{T (Tesla)}$$

$\mu$  : Permeabilitätskonstante]

$I$  : Elektrische Stromstärke

$N$  : Anzahl der Windungen

$l$  : Länge des Magnetkreises

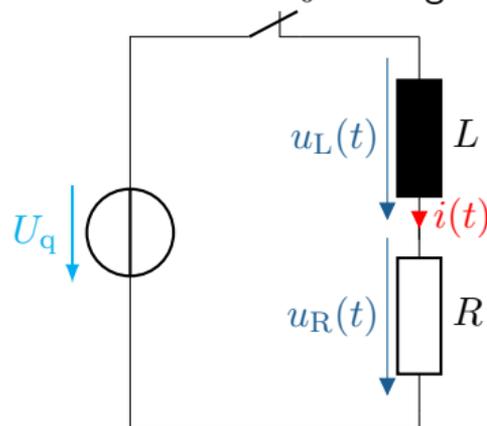
$$\vec{B} = \mu \cdot \vec{H}$$

$$[L] = 1 \text{ Henry} = 1 \text{ H} = 1 \frac{\text{Vs}}{\text{A}}$$

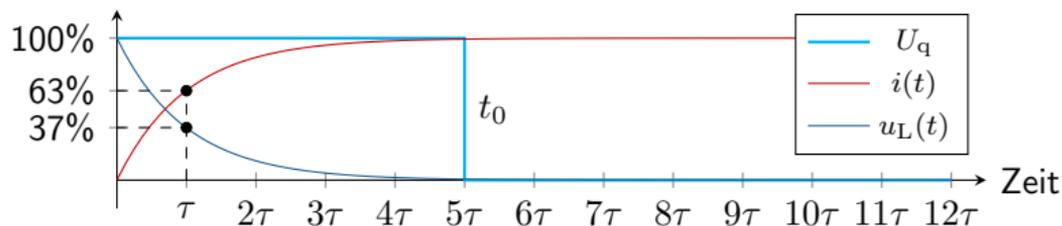
$$L = \frac{\mu \cdot N^2 \cdot A}{l}$$

# Schaltverhalten einer Spule: Aufladen

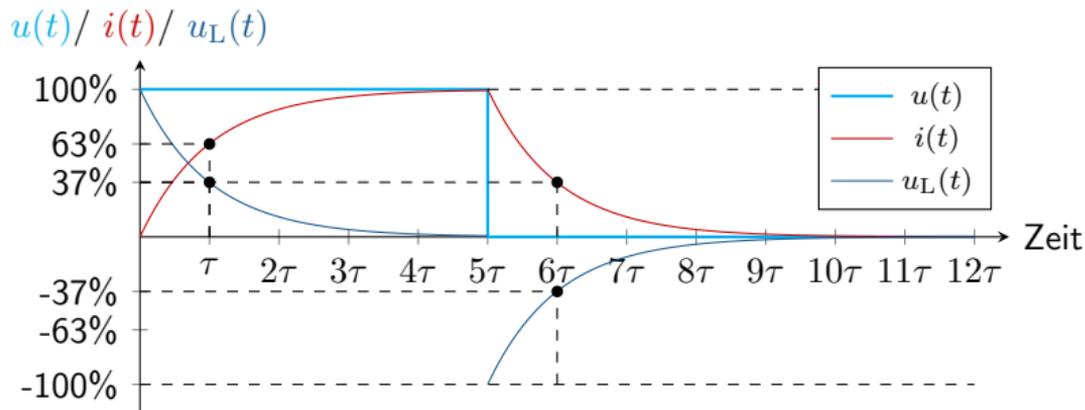
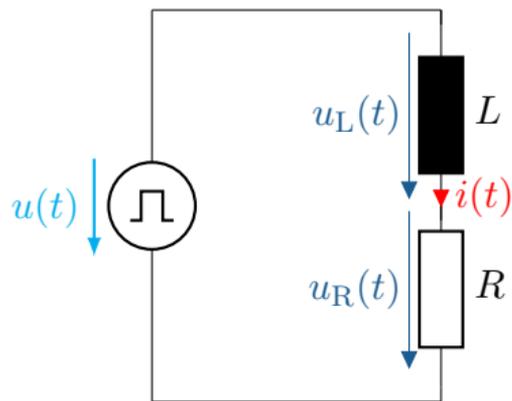
Schalter wird bei  $t_0 = 5\tau$  geöffnet



$U_q / i(t) / u_L(t)$



# Schaltverhalten einer Spule: Entladen



- ▶ Berechnung der Induktivität  $L$
- ▶ Berechnung der magnetischen Flussdichte  $\vec{B}$
- ▶ Gespeicherte Energie im Magnetfeld  $E_m$  ?